

## Algoritmos y Estructuras de Datos. 3er Parcial. Tema: 1A. [23 de Junio de 2005]

### [Ej. 1] [clases (total 20 pts)]

- a) [**vecbit (total 5 pts)**] El archivo de cabecera siguiente declara la clase conjunto para rangos contiguos de enteros utilizando vectores de bits.
- El tamaño del conjunto universal es  $N$ , es decir, los enteros que guarda el conjunto pertenecen al intervalo  $[0, N)$ .
  - El constructor inicializa el vector de bits con  $N$  elementos en **false** (es decir, el conjunto esta inicialmente vacío).
  - El valor de  $N$  siempre puede recuperarse con `vecbit.size()`.

Implemente el método `size()` y la operación binaria `set_difference(A,B,C)` de tal forma que su complejidad sea  $O(N)$ . Asuma que los conjuntos  $A$ ,  $B$  y  $C$  fueron todos creados con el mismo valor de  $N$ .

---

```

1  #ifndef SET_VECBIT
2  #define SET_VECBIT
3
4  #include <vector>
5
6  class set {
7  private:
8      std::vector<bool> vecbit;
9      /* ... */
10 public:
11     set(int N) : vecbit(N, false) { }
12     /* ... */
13     int size();
14     friend void set_difference(set &A, set &B, set &C);
15 };
16 /* ... */
17 void set_difference(set &A, set &B, set &C); // C = A - B
18
19 #endif

```

---

- b) [**bstree (total 10 pts)**] El archivo de cabecera siguiente declara la clase conjunto para una implementacion por árbol binario de búsqueda.
- Los conjuntos contienen un árbol binario **bstree** como miembro privado.
  - Los iteradores de conjuntos contienen un puntero **bstree** al árbol binario del conjunto y también un iterador de árbol binario **node** que indica la posición del elemento en el árbol binario de búsqueda..

Implemente las funciones `clear()` e `insert(x)`. Para esta última utilice como ayuda el método `find(x)` y el constructor `iterator(n,bst)`, ambos ya implementados.

---

```

1  #ifndef SET_BSTREE
2  #define SET_BSTREE

```

---

Apellido y Nombre: \_\_\_\_\_

Carrera: \_\_\_\_\_ DNI: \_\_\_\_\_

[Llenar con letra mayúscula de imprenta GRANDE]

```
3  #include <pair>
4  #include <btree.h>
5
6  template<typename T>
7  class set {
8  private:
9      btree<T> bstree;
10     /* ... */
11 public:
12     class iterator {
13         friend class set;
14     private:
15         btree<T>::iterator node;
16         btree<T>          *bstree;
17         iterator(btree<T>::iterator n, btree<T> &bst)
18             : node(n), bstree(&bst) { }
19         /* ... */
20     public:
21         /* ... */
22     }; // end class iterator
23     iterator find(T x) {
24         btree<T>::iterator m = bstree.begin();
25         while(true) {
26             if (m == bstree.end())
27                 return iterator(m, bstree);
28             if (x < *m) m = m.left();
29             else if (x > *m) m = m.right();
30             else return iterator(m, bstree);
31         }
32     }
33     /* ... */
34     std::pair<iterator, bool> insert(T x);
35     void clear();
36     /* ... */
37 }; // end class set
38
39 #endif // SET_BSTREE
```

- c) [merge-sort (total 5 pts)] Implemente el algoritmo de ordenamiento por fusión para listas `merge_sort(L, comp)`. Se sugiere implementar dos funciones auxiliares:

- `split(L, L1, L2)` que separe una lista `L` en dos listas `L1` y `L2`, dejando a `L` vacía.
- `merge(L1, L2, L, comp)` que fusione las listas **ordenadas** `L1` y `L2` en una lista **ordenada** `L` utilizando la *función de comparación* `comp`, dejando a `L1` y `L2` vacías.

```
1  #include <list>
2
3  template<typename T>
4  void merge_sort(std::list<T> &L, bool (*comp)(T&, T&));
5
6  template<typename T>
7  void split(std::list<T> &L, std::list<T> &L1, std::list<T> &L2);
```

Apellido y Nombre: \_\_\_\_\_

Carrera: \_\_\_\_\_ DNI: \_\_\_\_\_

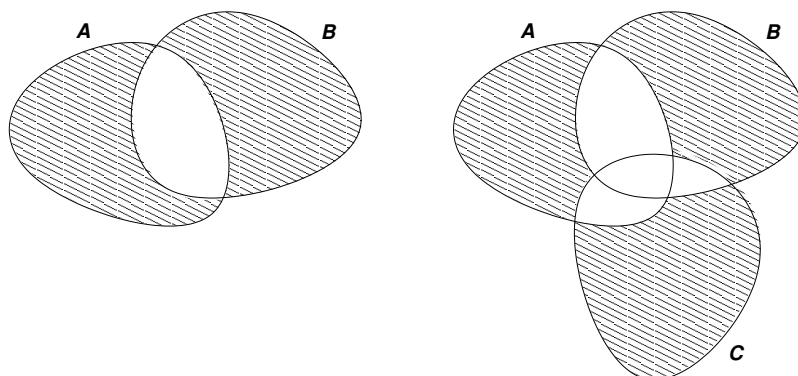
[Llenar con letra mayúscula de imprenta GRANDE]

```
8
9  template<typename T>
10 void merge(std::list<T> &L1, std::list<T> &L2,
11           std::list<T> &L, bool (*comp)(T&, T&));
```

[Ej. 2] [programacion (50 pts)]

- a) [diff-sym (30 pts)] Para dos conjuntos  $A, B$ , la “diferencia simétrica” se define como

$$\begin{aligned}\text{diff\_sym}(A, B) &= (A - B) \cup (B - A), \text{ o también} \\ &= (A \cup B) - (A \cap B)\end{aligned}$$



En general, definimos la diferencia simétrica de varios conjuntos como el conjunto de todos los elementos que pertenecen a uno y sólo uno de los conjuntos. En las figuras vemos en sombreado la diferencia simétrica para dos y tres conjuntos. Por ejemplo, si  $A = \{1, 2, 5\}$ ,  $B = \{2, 3, 6\}$  y  $C = \{4, 6, 9\}$  entonces  $\text{diff\_sym}(A, B, C) = \{1, 3, 4, 5, 9\}$ .

**Consigna:** Escribir una función `void diff_sym(list<set<int> > &l, set<int>&s);` que retorna en `s` la diferencia simétrica de los conjuntos en `l`.

**Ayuda:** La solución se puede encarar con alguna de las dos estrategias siguientes:

- 1) Escribir una función `int cuenta(list<set<int> > &l, int x);` que retorna el número de conjuntos de `l` en los cuales `x` está incluido. Recorrer todos los elementos de todos los conjuntos de `l`, e insertar el elemento en `s` sólo si `cuenta` retorna exactamente 1.
- 2) Notar que en el caso de tres conjuntos si  $S = \text{diff\_sym}(A, B)$  y  $U = A \cup B$ , entonces  $\text{diff\_sym}(A, B, C) = (S - C) \cup (C - U)$ . Esto vale en general para cualquier número de conjuntos, de manera que podemos utilizar el siguiente lazo

```
l = lista de conjuntos, S = ∅, U = ∅;
for Q = en la lista de conjuntos l do
    S = (S - Q) ∪ (Q - U);
    U = U ∪ Q;
end for
```

Al terminar el lazo,  $S$  es la diferencia simétrica buscada.

- b) [incluido (20 pts)] Escribir un predicado `bool incluido(set<int> &A, set<int> &B);` que retorna verdadero si y solo si  $A \subset B$ .

[Ej. 3] [operativos (20 pts)]

Apellido y Nombre: \_\_\_\_\_

Carrera: \_\_\_\_\_ DNI: \_\_\_\_\_

[Llenar con letra mayúscula de imprenta GRANDE]

- **[heap-sort (5 pts)]** Dados los enteros  $\{0, 4, 7, 1, 2, 12, 9, 3\}$  ordenarlos por el método de “montículos” (“heap-sort”). Mostrar el montículo (minimal) antes y después de **cada** inserción/supresión.
- **[quick-sort (5 pts)]** Dados los enteros  $\{4, 8, 3, 0, 4, 9, 7, 2, 2, 1, 10, 5\}$  ordenarlos por el método de “clasificación rápida” (“quick-sort”). En cada iteración indicar el pivote y mostrar el resultado de la partición.
- **[abb (5 pts)]** Dados los enteros  $\{12, 6, 19, 1, 2, 9, 4, 3, 0, 11\}$  insertarlos, en ese orden, en un “árbol binario de búsqueda”. Mostrar las operaciones necesarias para eliminar los elementos 7, 5 y 4 en ese orden.
- **[hash-dict (5 pts)]** Insertar los números 0, 13, 23, 6, 5, 33, 15, 2, 25 en una tabla de dispersión cerrada con  $B = 10$  cubetas, con función de dispersión  $h(x) = x \bmod 10$  y estrategia de redispersión lineal.

**[Ej. 4] [preguntas (10 pts, 2.5 por pregunta)]**

- a) ¿Cuál de los siguientes es el resultado correcto de ordenar la secuencia  $\{-3, 5, 3, 2, -1, -2, 1, 2, -3\}$  por la relación de orden débil  $|a| < |b|$ ?

- ☐ ...  $\{1, 2, -2, 2, -3, 3, -3, 5\}$   
☐ ...  $\{-3, -3, -3, 1, 2, 2, 3, 5\}$   
☐ ...  $\{1, -2, 2, 2, -3, -3, 3, 5\}$   
☐ ...  $\{1, 2, 2, -2, 3, -3, -3, 5\}$

- b) ¿Cuál es el número de *intercambios* en el método de clasificación por selección?

- ☐ ...  $O(\log n)$   
☐ ...  $O(n)$   
☐ ...  $O(1)$   
☐ ...  $O(n^2)$

- c) El tiempo de ejecución de “quick-sort” en el peor caso es

- ☐ ...  $O(n)$   
☐ ...  $O(1)$   
☐ ...  $O(n^2)$   
☐ ...  $O(\log n)$

- d) Recordemos que el procedimiento “re-heap” es aquel que, mediante una serie de intercambios restituye la propiedad de montículo a un árbol binario el cuál satisface la propiedad de parcialmente ordenado en todos sus nodos menos, eventualmente, en la raíz. El tiempo de ejecución de *re-heap* es...

- ☐ ...  $O(n^2)$   
☐ ...  $O(1)$   
☐ ...  $O(\log n)$   
☐ ...  $O(n)$