

## Mecánica de Sólidos

### Guía N° 1: Tensores - Parte I

1. Sea  $\det A$  el determinante de la matriz  $A = [A_{ij}]$ . Mostrar

$$\det A = \varepsilon_{ijk} A_{i1} A_{j2} A_{k3} = \varepsilon_{ijk} A_{1i} A_{2j} A_{3k} = \det A^T \quad (1)$$

Deducir luego

$$\varepsilon_{ijk} A_{ip} A_{jq} A_{kr} = (\det A) \varepsilon_{pqr} \quad (2)$$

y además

$$\det A = \frac{1}{6} \varepsilon_{ijk} \varepsilon_{pqr} A_{ip} A_{jq} A_{kr}$$

2. Si  $A$  y  $B$  son matrices  $3 \times 3$ , usando (1) y (2) mostrar

$$\det AB = (\det A)(\det B)$$

3. Escribir la matriz de rotación  $Q$  para

- a) rotación  $\theta$  en torno a  $\mathbf{e}_2$ ;
- b) rotación  $\phi$  en torno a  $\mathbf{e}_1$ ;
- c) rotación (b) seguida por (a).

4. Mostrar que

$$Q = \begin{bmatrix} \cos 2\theta & \sin 2\theta & 0 \\ \sin 2\theta & -\cos 2\theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

es una matriz ortogonal impropia que representa un cambio de base equivalente a reflexión en el plano pasando por  $\mathbf{e}_3$  e inclinado un ángulo  $\theta$  respecto a  $\mathbf{e}_1$ .

5. Sean  $\mathbf{S} \in \text{CT}(3)$  y  $\mathbf{T} \in \text{CT}(2)$  de componentes  $S_{ijk}$  y  $T_{lm}$  en  $\{\mathbf{e}_i\}$ . Mostrar que  $S_{ijk} T_{lm}$  son componentes de un  $\text{CT}(5)$ . Deducir que  $U_{ijk} = S_{ijp} T_{kp}$  y  $v_i = S_{ijp} T_{jp}$  son componentes de un  $\text{CT}(3)$  y un  $\text{CT}(1)$ .
6. Sea  $\mathbf{T} \in \text{CT}(2)$  tal que  $\mathbf{T}\mathbf{n} = \mathbf{o}$  para todo  $\mathbf{n} \in \mathbb{E}$ . Mostrar que  $\mathbf{T} = \mathbf{0}$  (tensor nulo de segundo orden).
7. Sean  $\mathbf{S}, \mathbf{T} \in \text{CT}(n)$  y  $\alpha, \beta$  escalares. Probar que  $\alpha\mathbf{S} + \beta\mathbf{T} \in \text{CT}(n)$  (o sea, tensores de un mismo orden pueden sumarse).
8. Probar que  $A_{ijkl}^{\pm} = \frac{1}{2}(\delta_{ik}\delta_{jl} \pm \delta_{il}\delta_{jk})$  son componentes de un  $\text{CT}(4)$ , y que  $A_{ijkk}^+ = \delta_{ij}$  y  $A_{ijkk}^- = 0$ .