

Algoritmos y Estructuras de Datos. Recuperatorio. [2010-12-02]

ATENCIÓN: Recordar que tanto en las clases como en los ejercicios de programación **deben usar la interfaz STL**.

■ [CLASES-P1]

1. Escribir la implementación en C++ del **TAD lista** (clase `list`) implementado por punteros ó cursores. Los métodos a implementar son `insert(p,x)`, `erase(p)`, `next()/iterator::operator++(int)`, `list()`, `begin()`, `end()`.
2. Escribir la implementación en C++ de los métodos `push`, y `pop` de los **TAD pila y cola** (clases `stack` y `queue`).
3. Escribir la implementación en C++ del método `find(x)` para el **TAD correspondencia** (clase `map`) implementado con los listas ordenadas.

■ [CLASES-P2]

1. **AOO:** declarar las clases `tree`, `cell`, `iterator`, (preferentemente respetando el anidamiento), incluyendo las declaraciones de datos miembros. Implementar el método `tree<T>::iterator tree<T>::erase(tree<T>::iterator n);`
2. **AB:** declarar las clases `btree`, `cell`, `iterator`, (preferentemente respetando el anidamiento), incluyendo las declaraciones de datos miembros. Implementar el método `btree<T>::iterator btree<T>::insert(btree<T>::iterator n, const T& x)`

■ [CLASES-P3]

1. Implementar `set::iterator set::find(T x)` para conjuntos implementados por ABB. **No es necesario** escribir las declaraciones auxiliares de los miembros privados de la clase.
2. Implementar `int set::erase(T x)` para conjuntos implementados por listas ordenadas. Si se utiliza algún método auxiliar, también implementarlo. **No es necesario** escribir las declaraciones auxiliares de los miembros privados de la clase.
3. Escribir la función de ordenamiento por fusión `void merge_sort(list<int> &L)` para listas de enteros. Los enteros se comparan por el operador `<`.

■ [PROG-P1]

1. [max-dev-n] Dada una secuencia de números $\{a_1, a_2, \dots, a_n\}$, vamos a decir que su “*máxima desviación*”, es la máxima diferencia (en valor absoluto) entre todos sus números:
 $\text{max_dev}(a_1, a_2, \dots, a_n) = (\max_{j=1}^n a_j) - (\min_{j=1}^n a_j)$. Escribir una función `int max_dev_m(list<int> &l, int m);` que retorna el máximo de las máximas desviaciones de las subsecuencias de `L` de longitud `m`, es decir

$$\text{max_dev_m}(L) = \max\{\text{max_dev}(a_1, a_2, \dots, a_m), \text{max_dev}(a_2, a_3, \dots, a_{m+1}), \text{max_dev}(a_3, \dots, a_{m+2}), \dots, \text{max_dev}(a_{n-m+1}, \dots, a_n)\} \quad (1)$$

Por ejemplo, si $L = (1, 3, 5, 4, 3, 5)$, entonces `max_dev_m(L, 3)` debe retornar 4 ya que la máxima desviación se da en la primera subsecuencia $(1, 3, 5)$ y es 4. Se sugiere el siguiente algoritmo, para cada posición `p` en la lista hallar la máxima desviación de los `m` elementos siguientes (incluyendo a `p`). Hallar la máxima de estas desviaciones.

2. [chunk-revert] Escribir una función `void chunk_revert(list<int> &L, int n);` que dada una lista `L` y un entero `n`, invierte los elementos de la lista tomados de a `n`. Si la longitud de la lista no es múltiplo de `n` entonces se invierte el resto también. Por ejemplo, si $L = \{1, 3, 2, 5, 4, 6, 2, 7\}$ entonces después de hacer `chunk_revert(L, 3)` debe quedar $L = \{2, 3, 1, 6, 4, 5, 7, 2\}$. **Restricciones:** Usar a lo sumo una estructura auxiliar. (En tal caso debe ser lista, pila o cola).

3. [cum-sum-pila] Escribir una función `void cum_sum(stack<int> &P)` que modifica a P dejando la suma acumulada de los elementos, es decir, si los elementos de P antes de llamar a `cum_sum(P)` son $(a_0, a_1, \dots, a_{n-1})$, entonces después de llamar a `cum_sum(P)` debe quedar $P=(a_0, a_0 + a_1, \dots, a_0 + a_1 + \dots + a_n)$. Por ejemplo, si $P=(1, 3, 2, 4, 2)$ entonces después de hacer `cumsum(P)` debe quedar $P=(1, 4, 6, 10, 12)$. Usar una pila auxiliar.

Restricciones:

- Usar la interfase STL para pilas (`clear()`, `top()`, `pop()`, `push(T x)`, `size()`, `empty()`).
- No usar más estructuras auxiliares que la indicada ni otros algoritmos de STL.
- El algoritmo debe ser $O(n)$.

■ [PROG-P2]

1. [check-ordprev] (AOO)

Escribir una función `bool check_ordprev(tree<int> &T, list<int> &L)`; que, dado un árbol ordenado orientado T retorna `true` si la lista L contiene al listado en orden previo de T. Por ejemplo, si $T=(3 \ (4 \ 2 \ 1) \ 0 \ (6 \ 7 \ (8 \ 9 \ 5)))$ y $L=\{3, 4, 2, 1, 0, 6, 7, 8, 9, 5\}$ entonces `check_ordprev` debe retornar `true` y si por ejemplo $L=\{3, 4, 2, 1, 0, 6, 7, 8, 9, 5, 1000\}$ o $L=\{3, 4, 2, 1, 0, 6, 7000, 8, 9, 5\}$ `check_ordprev` debe retornar `false`. Una manera simple de hacerlo es iterar en el árbol en la manera habitual e ir sacando los elementos de la lista L si coinciden con el contenido del nodo o posición actual. Una vez que se recorrió todo el árbol se verifica en la función “wrapper” que la lista haya quedado vacía. Se debe retornar `true` si este es el caso. La función `check_ordprev` está definida tal que:

- si el árbol es vacío y la lista no lo es (o viceversa) `check_ordprev` es `false`,
- si lo anterior no ocurre y si el árbol es vacío `check_ordprev` es `true`,
- si no ocurre lo anterior y los contenidos del nodo y la posición de la lista actual no coinciden `check_ordprev` es `false`,
- si no ocurre lo anterior, elimino el elemento actual de la lista,
- llamo recursivamente a la función verificando que no haya llegado al fin de lista.

Nota: se pueden usar todas las funciones de lista de STL sin restricciones.

2. [depth-if] (AB) Dado un AB T encontrar, la profundidad máxima de los nodos que satisfacen un cierto predicado (*profundidad condicionada*). Por ejemplo, si $T=(6 \ (7 \ 9 \ (3 \ 1)) \ 2)$, entonces `depth_if(T, even)` debe retornar 1, ya que el nodo par a mayor profundidad es 2, mientras que `depth_if(T, odd)` debe retornar 3, ya que el nodo impar a máxima profundidad es 1.

Consigna: Escribir una función `int depth_if(btree<int> &T, bool (*pred)(int))`; que realiza la tarea indicada.

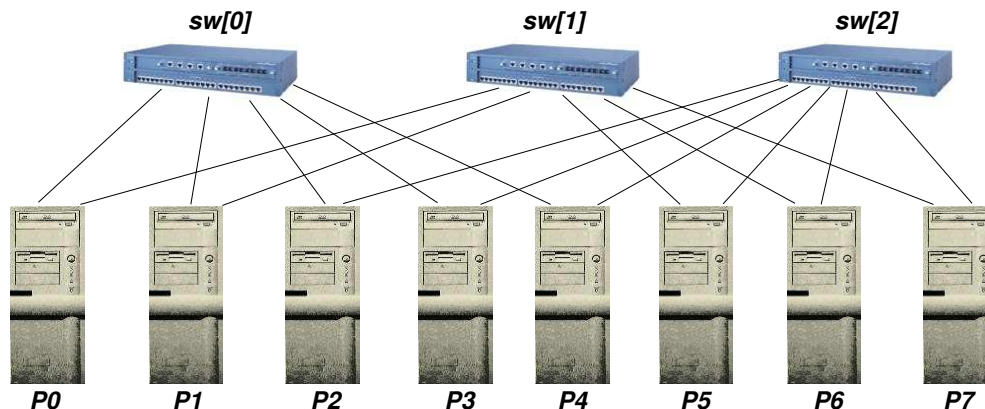
Ayuda: La función recursiva auxiliar debe retornar la máxima profundidad de un nodo que satisface el predicado o -1 si el árbol está vacío o ningún nodo satisface el predicado. Entonces, dadas las profundidades condicionadas d_l , d_r de los hijos la profundidad se puede expresar en forma recursiva como

$$\text{depth}(n) = \begin{cases} -1, & \text{si } n \text{ es } \Lambda, \\ \max(d_r, d_l) + 1, & \text{si } \max(d_r, d_l) \geq 0, \\ 0, & \text{si } n \text{ satisface el predicado,} \\ -1, & \text{si } n \text{ no satisface el predicado.} \end{cases}$$

■ [PROG-P3]

1. [flat] Se está diseñando una red interconectada por switches y se desea, para reducir lo más posible la *latencia* entre nodos, que cada par de nodos esté conectado en forma directa por al menos un switch. Sabemos que el número de nodos es n y tenemos un `vector< set<int> > sw` que contiene para cada switch el conjunto de los nodos conectados por ese switch, es decir `sw[j]` es un conjunto de enteros que representa el conjunto de nodos interconectados por el switch j .

Consigna: Escribir una función predicado `bool flat(vector< set<int> > &sw, int n)`; que retorna verdadero si cada par de enteros (j, k) con $0 \leq j, k < n$ está contenido en al menos uno de los conjuntos en `sw[]`.



En el ejemplo de la figura tenemos 8 nodos conectados via 3 switches y puede verificarse que cualquier par de nodos está conectado en forma directa a través de al menos un switch. Para este ejemplo el vector **sw** sería

$$\text{sw}[0] = \{0, 1, 2, 3, 4\}, \quad \text{sw}[1] = \{0, 1, 5, 6, 7\}, \quad \text{sw}[2] = \{2, 3, 4, 5, 6, 7\} \quad (2)$$

Por lo tanto `flat(sw,8)` debe retornar `true`. Por otra parte si tenemos

$$\text{sw}[0] = \{0, 2, 3, 4\}, \quad \text{sw}[1] = \{0, 1, 5, 7\}, \quad \text{sw}[2] = \{2, 3, 5, 6, 7\} \quad (3)$$

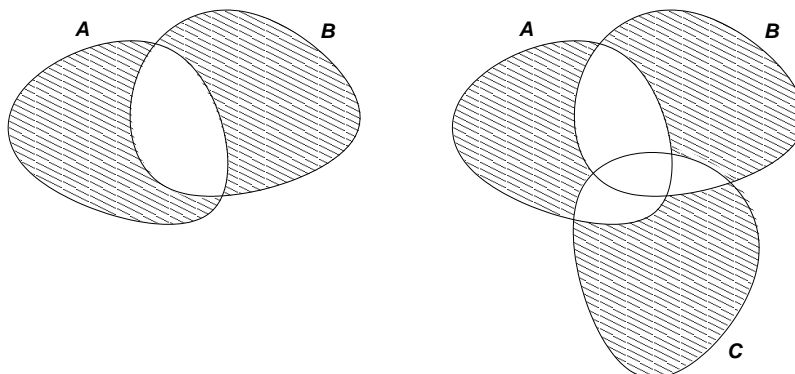
entonces los pares (0,6), (1,2), (1,3), (1,4), (1,6), (4,5), (4,6) y (4,7) no están conectados en forma directa y `flat(sw,8)` debe retornar `false`.

Sugerencia 1: Recorrer todos los pares de valores (j, k) y para cada par recorrer todos los conjuntos en `sw[]` hasta encontrar uno que contenga al par.

Sugerencia 2: Puede ser de ayuda el escribir una función auxiliar `bool estan_conectados(sw, j, k)`.

2. [diff-sym] Para dos conjuntos A, B , la “diferencia simétrica” se define como

$$\begin{aligned} \text{diff_sym}(A, B) &= (A - B) \cup (B - A), \quad \text{o también} \\ &= (A \cup B) - (A \cap B) \end{aligned}$$



En general, definimos la diferencia simétrica de varios conjuntos como el conjunto de todos los elementos que pertenecen a uno y sólo uno de los conjuntos. En las figuras vemos en sombreado la diferencia simétrica para dos y tres conjuntos. Por ejemplo, si $A = \{1, 2, 5\}$, $B = \{2, 3, 6\}$ y $C = \{4, 6, 9\}$ entonces $\text{diff_sym}(A, B, C) = \{1, 3, 4, 5, 9\}$.

Consigna: Escribir una función `void diff_sym(list<set<int> > &l, set<int> &s);` que retorna en `s` la diferencia simétrica de los conjuntos en `l`.

Ayuda: La solución se puede encarar con alguna de las dos estrategias siguientes:

- a) Escribir una función `int cuenta(list<set<int> > &l, int x);` que retorna el número de conjuntos de `l` en los cuales `x` está incluido. Recorrer todos los elementos de todos los conjuntos de `l`, e insertar el elemento en `s` sólo si `cuenta` retorna exactamente 1.
- b) Notar que en el caso de tres conjuntos si $S = \text{diff_sym}(A, B)$ y $U = A \cup B$, entonces $\text{diff_sym}(A, B, C) = (S - C) \cup (C - U)$. Esto vale en general para cualquier número de conjuntos, de manera que podemos utilizar el siguiente lazo

```
l = lista de conjuntos, S = ∅, U = ∅;  
for Q en la lista de conjuntos l do  
    S = (S - Q) ∪ (Q - U);  
    U = U ∪ Q;  
end for
```

Al terminar el lazo, S es la diferencia simétrica buscada.

Nota: Recordar que para las operaciones binarias (por ej. `set_union(A,B,C);`), los conjuntos deben ser distintos, es decir no se puede hacer `set_union(A,B,A);`, en ese caso debe hacerse `set_union(A,B,tmp); tmp=A;`

Nota: Para usar las operaciones binarias se puede usar tanto la versión simplificada que hemos utilizado en el curso, `void set_union(set &A, set &B, set &C);` como la versión de las STL `set_union(A.begin(), A.end(), B.begin(), B.end(), inserter(C, C.begin()));`

■ [OPER-P2]

1. [huffman] Dados los caracteres siguientes con sus correspondientes probabilidades, contruir el código binario y encodar la palabra WIKILEAK
 $P(W) = 0.1, P(I) = 0.1, P(K) = 0.3, P(L) = 0.1, P(E) = 0.2, P(A) = 0.05, P(Z) = 0.05, P(T) = 0.1$
Calcular la longitud promedio del código obtenido. Justificar si cumple o no la condición de prefijos.
2. [rec-arbol] Dibujar el árbol ordenado orientado cuyos nodos, listados en orden previo y posterior son
 - ORD_PRE = {Q, R, T, Y, L, W, A, B, C, Z, },
 - ORD_POST = {R, L, A, B, C, W, Y, Z, T, Q, },
3. [make-tree] Escribir la secuencia de sentencias necesarias para construir el arbol binario (5 (2 . 3) (7 6 8)). (**Restricciones:** No usar find()).
4. [modif-tree] Escribir la secuencia de secuencia necesarias para modificar el árbol ordenado orientado A = (2 3 (5 6 7)) de manera que se convierta en A = (2 (3 (5 6 7))), usando el método splice().

■ [OPER-P3]

1. [heap-sort] Dados los enteros {2, 6, 9, 3, 4, 14, 5} ordenarlos por el método de “montículos” (“heap-sort”). Mostrar el montículo (minimal) antes y después de **cada** inserción/supresión.
2. [quick-sort] Dados los enteros {7, 11, 6, 3, 7, 12, 10, 5, 5, 4, 13, 8} ordenarlos por el método de “clasificación rápida” (“quick-sort”). En cada iteración indicar el pivote y mostrar el resultado de la partición.
3. [abb] Dados los enteros {12, 6, 19, 1, 2, 9, 4, 3, 0, 11} insertarlos, en ese orden, en un “árbol binario de búsqueda”. Mostrar las operaciones necesarias para eliminar los elementos 12, 6 y 3 en ese orden.
4. [hash-dict] Insertar los números 2, 15, 25, 8, 7, 35, 17, 4, 27 en una tabla de dispersión cerrada con $B = 10$ cubetas, con función de dispersión $h(x) = x \bmod 10$ y estrategia de redispersión lineal.

■ [PREG-P1]

1. Ordenar las siguientes funciones por tiempo de ejecución. Además, para cada una de las funciones T_1, \dots, T_5 determinar su velocidad de crecimiento (expresarlo con la notación $O(\cdot)$).

$$T_1 = 5 \cdot 2^n + 2n^3 + 3n! +$$

$$T_2 = 2 \cdot 10^n + \sqrt{3} \cdot n + \log_8 n +$$

$$T_3 = n^2 + 5 \cdot 3^n + 4^{10}$$

$$T_4 = 2.3 \log_8 n + \sqrt{n} + 5n^2 + 2n^5$$

$$T_5 = 1000 + 3 \log_4 n + 8^2 + 5 \log_{10} n$$

2. ¿Cuáles son los tiempos de ejecución para los diferentes métodos de la clase `map<>` implementada con **listas desordenadas** en el caso promedio?

Métodos: `find(key)`, `M[key]`, `erase(key)`, `erase(p)`, `begin()`, `end()`, `clear()`.

3. ¿Porqué decimos que $(n+1)^2 = O(n^2)$ si en realidad es siempre verdad que $(n+1)^2 > n^2$?
4. Discuta las ventajas y desventajas de utilizar listas doblemente enlazadas con respecto a las simplemente enlazadas.
5. ¿Qué ventajas o desventajas tendría implementar la clase *pila* en términos de **lista simplemente enlazada** poniendo el tope de la pila en el fin de la lista?

■ [PREG-P2]

1. Realice los pasos necesarios (sentencias de C/C++) para construir el siguiente árbol binario
 $T = (1 \ (3 \ (2 \ 10 \ 20)) \ (5 \ 7 \ .))$
2. Escriba la “definición recursiva” de la función ALTURA de un AOO.
3. Comente puntos a favor y puntos en contra del método de **Huffman** para la codificación de palabras/caracteres.
4. Explique porqué el método de Huffman cumple con la “condición de prefijos”.
5. Cual es el **orden del tiempo de ejecución** (en promedio) en función del número de elementos (n) que posee el **árbol ordenado orientado (AOO)** implementado con celdas encadenadas por punteros de las siguientes operaciones/funciones/métodos
 - a) `*n`
 - b) `begin()`
 - c) `lchild()`
 - d) `insert(p,x)`
 - e) `operador++` (prefijo o postfijo)
 - f) `erase(p)`
 - g) `find(x)`

■ [PREG-P3]

1. Escriba el código para ordenar un vector de enteros v por **valor absoluto**, es decir escriba la función de comparación correspondiente y la llamada a `sort()`.
Nota: recordar que la llamada a `sort()` es de la forma `sort(p,q,comp)` donde $[p,q)$ es el rango de iteradores a ordenar y `comp(x,y)` es la función de comparación.
2. Cual es el tiempo de ejecución en el caso **promedio** para el método `insert(x)` de la clase **diccionario** (`hash_set`) implementado por **tablas de dispersión cerradas**, en función de la **tasa de llenado** $\alpha = n/B$, para el caso de inserción exitosa y no exitosa.
3. Comente ventajas y desventajas de las **tablas de dispersión abiertas y cerradas**.
4. Se quiere representar el conjunto de enteros múltiplos de 3 entre 30 y 99 (o sea $U = \{30, 33, 36, \dots, 99\}$) por **vectores de bits**, escribir las funciones `indx()` y `element()` correspondientes.
5. Discuta la complejidad algorítmica de las operaciones binarias `set_union(A,B,C)`, `set_intersection(A,B,C)`, y `set_difference(A,B,C)` para conjuntos implementados por vectores de bits, donde A , B , y C son subconjuntos de tamaño n_A , n_B , y n_C respectivamente, de un conjunto universal U de tamaño N .